

Robot Kinova Gen3 Kit capteur de force-couple

Améliorez la sensibilité des couples et forces de vos robots collaboratifs

- Gen3

Lien vers la vidéo d'application



Le SensONE Capteur de force-couple 6 axes pour cobots

- Permet l'interaction homme-machine
- Fournit des données sur la force, la vision et l'inertie
- Prêt à l'emploi (Plug & Work) pour toutes les plateformes



SensONE



+41 43 883 34 57
info@botasys.com

Bota Systems AG
Hagenholzstrasse 85,
8050 Zurich, Switzerland



www.botasys.com

AVEC ÉLECTRONIQUE INTÉGRÉE

Nos suites logicielles pour **Python, TwinCAT, Matlab, Labview** et **ROS** vous permettent d'accéder à:

- Performances exceptionnelles en matière de dérivation
- Compensation de l'inertie
- Haute sensibilité
- Filtres intégrés
- Calibration de l'offset
- Mesures de l'IMU (Centrale à inertie)
- Mesures de température



Liste des composants

- 1 Adaptateur de Kinova Gen3 à la bride ISO 9409-1-50-4-M6
- 2 Vis à tête hexagonale ISO 7380 - M5 x 12
- 3 Vis à tête cylindrique à six pans creux - M6 x 12
- 4 Goupille parallèle ISO 8734 - 6 x 10 - S
- 5 Capteur SensONE 6 axes F/T avec interface EtherCAT
- 6 Goupille parallèle ISO 8734 - 6 x 12 - S
- 7 Câble FFC 20POS 0.50MM 3" (MOLEX 0152660209)
- 8 Câble Cat 5e de 3,0 m avec connecteur M8 soudé
- 9 Adaptateur USB vers série RS422 RJ45r
- 10 Carte d'interface électrique de l'effecteur final (GPIO, UART, Ethernet)



Une description détaillée du produit, des vidéos sur son fonctionnement ainsi que sa fiche technique sont disponibles en cliquant sur le code QR suivant pour accéder à notre site Internet