

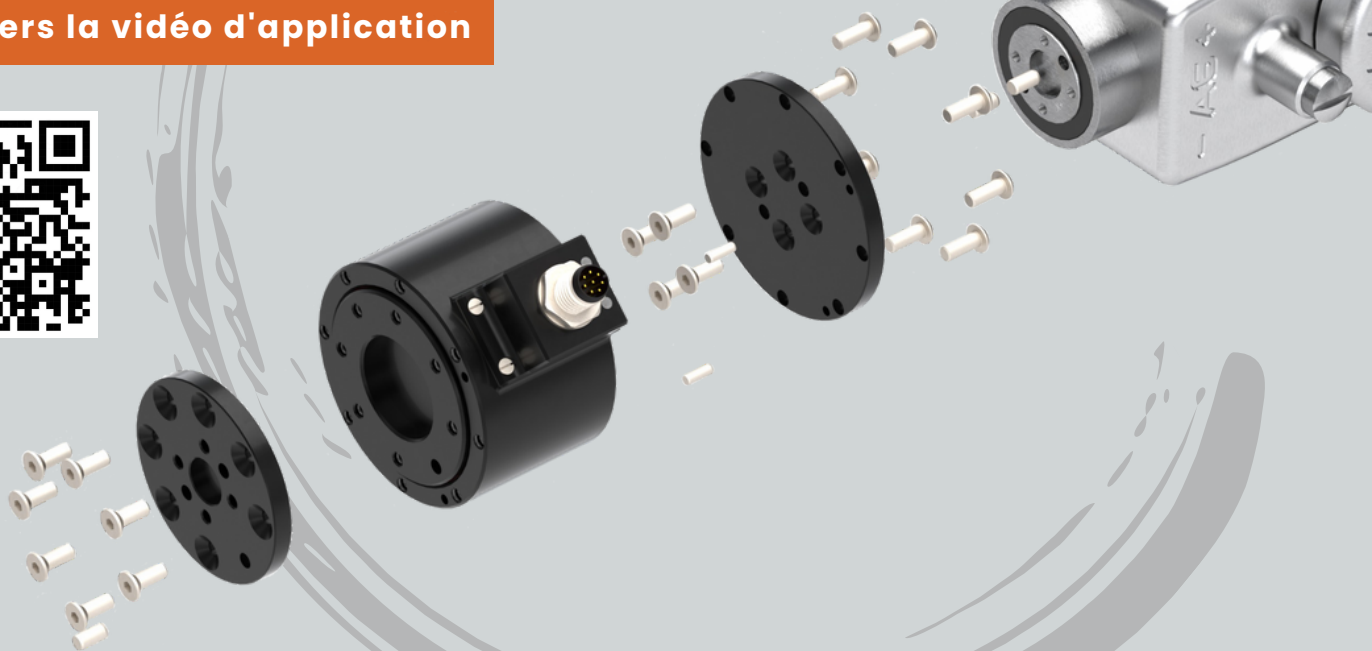
# Robot Mecademic Meca500

## Kit de capteurs de force-couple

Améliorez la sensibilité des couples et forces de vos robots de petite taille

• Meca500

Lien vers la vidéo d'application



## Le Medusa

Notre capteur force-couple robuste et sensible

- Signal à faible bruit (Low-Noise)
- Résistance élevée à la surcharge et robuste
- Idéal pour le polissage et le ponçage
- Prêt à l'emploi (Plug & Work)
- Support pour Python, TwinCAT, Matlab, LabView et ROS



Medusa



+41 43 883 34 57  
info@botasys.com

Bota Systems AG  
Hagenholzstrasse 85,  
8050 Zurich, Suisse



www.botasys.com

## AVEC ÉLECTRONIQUE INTÉGRÉE

Nos suites logicielles pour **Python, TwinCAT, Matlab, Labview** et **ROS** vous permettent d'accéder à:

- Performances exceptionnelles en matière de dérivation
- Compensation de l'inertie
- Haute sensibilité
- Filtrés intégrés
- Calibration de l'offset
- Mesures de l'IMU (Centrale à inertie)
- Mesures de température



### Liste des composants

- 1 Capteur force-couple Medusa 6 axes avec interface série ou EtherCAT
- 2 Adaptateur de montage pour Meca500 (côté outil)
- 3 Adaptateur de montage pour Meca500 (côté robot)
- 4 Vis à tête hexagonale ISO 10642 M3 x 8 - 8 - 10.9 - BL
- 5 Vis à tête hexagonale ISO 10642 M3 x 8 - 8 - 10.9 - BL
- 6 Vis à tête hexagonale ISO 7380 M3 x 8 - 8 - 10.9 - BL
- 7 Goupille parallèle ISO 8734 - 3 x 6 - m6 - S - HR
- 8 Goupille parallèle ISO 8734 - 2 x 6 - m6 - S - HR
- 9 Câble Cat 5e de 3,0 m avec connecteur M8 soudé

### Composants optionnels

- 10 Adaptateur USB vers série
- 11 Injecteur PoE 802.3af mode A ou B pour EtherCAT
- 12 0.5m - Câble Ethernet industriel RJ45 vers M12



Une description détaillée du produit, des vidéos sur son fonctionnement ainsi que sa fiche technique sont disponibles en cliquant sur le code QR suivant pour accéder à notre site Internet